

# MOTOMAN MPX1950

Kompakter Roboter für flexibles Lackieren



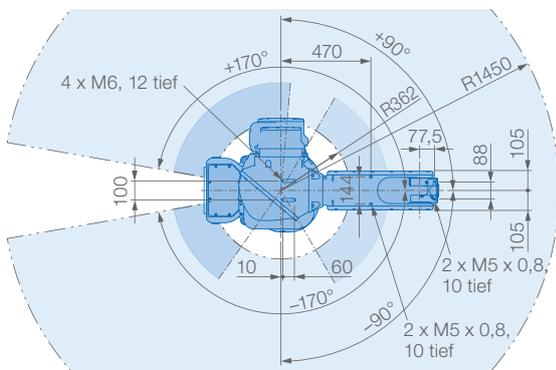
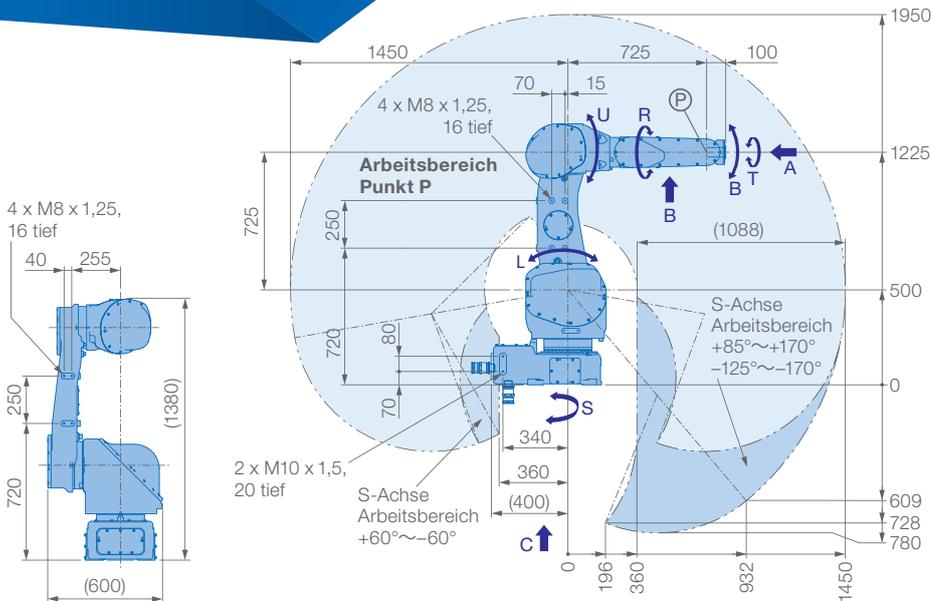
Der MOTOMAN MPX1950 Lackierroboter bietet eine Traglast von bis zu 7 kg, welche die Montage von einer hohen Anzahl von Lackierpistolen und Lackierglocken ermöglicht. Sein elegantes Armdesign und die große Hohlachse des Handgelenks wurden für anspruchsvolle Lackieraufgaben optimiert. Zusätzlich verfügt der MPX1950 über die Möglichkeit bis zu 3 kg Lackierausrüstung auf der U-Achse oder dem L-Arm zu montieren. Durch die Leckagenkompensationsmethode wird ein leichter Überdruck innerhalb des Gehäuses erzeugt, wodurch im Vergleich zu konventionellen Methoden weniger Luft während dem Betrieb benötigt wird. Die S/L-Achse wurde ohne Offset entwickelt, der Manipulator kann somit näher am Werkstück platziert werden. Der Roboter ist zur Boden-, Wand- oder Deckenmontage geeignet. Für den elektrischen Anschluss über eine Medienplatte stehen 2 verschiedene Positionen am Sockel zur Verfügung.

Der MOTOMAN MPX1950 wird mit dem High-Performance MOTOMAN DX200-Controller gesteuert. Dieser kann mit diversen Feldbus-Schnittstellen ausgerüstet werden. Optional ist eine Functional Safety Unit (FSU) verfügbar, welche eine Vielzahl neuer Sicherheitsfunktionen bietet.

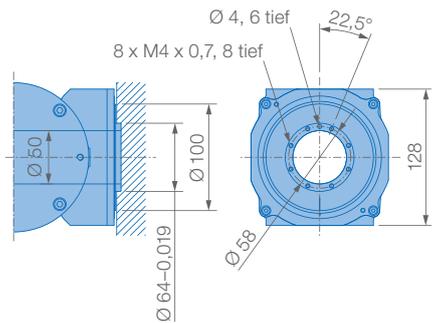
## VORTEILE IM ÜBERBLICK

- Traglast bis zu 7 kg zur Montage von einer Vielzahl von Lackierpistolen und Lackierglocken
- Elegantes Design für optimale Verkabelung und Vorbeugung von Störkonturen
- Optimierte Genauigkeit
- **Explosionsschutz durch Überdruckkapselung**
  - Leckagenkompensationsmethode erzeugt leichten Überdruck
  - Erfordert weniger Luft im Vergleich zu herkömmlichen Methoden
- **Flexible Montage**
  - Boden, Wand, Decke
  - Anschluss des Roboters über eine Medienplatte an 2 frei wählbaren Positionen (von hinten und unterhalb des Manipulators)
- **Optimierter Arbeitsbereich**
  - S/L-Achse ohne Offset für
  - Effiziente Nutzung des Bereichs unter dem Arm
  - Installation des Roboterarms nahe am Werkstück

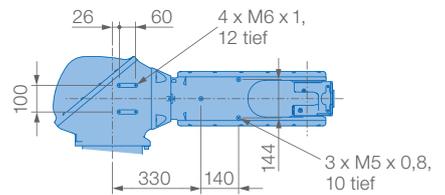
Controlled by  
DX200



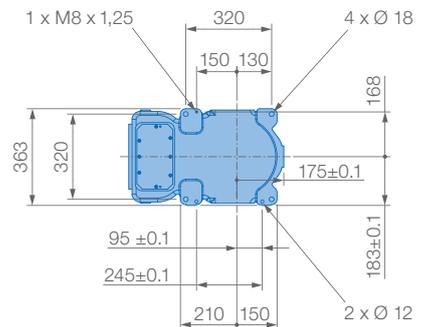
Ansicht A



Ansicht B

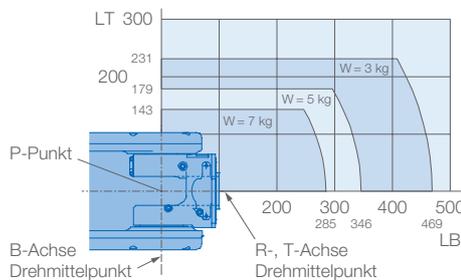


Ansicht C



Montagemöglichkeiten: Boden, Decke, Wand  
Schutzklasse: IP4X/65

Traglastdiagramm



**ATEX Kategorie 2: (MPX1950-C00)**

**Ex** II 2 G Ex ib pxb IIB T4 Gb  
Ta = 0°C bis 40°C

**CE**  
2809

Technische Daten MPX1950						
Achsen	Maximaler Arbeitsbereich [°]	Maximale Geschwindigkeit [°/sec.]	Maximales Drehmoment [Nm]	Maximales Trägheitsmoment [kg · m <sup>2</sup> ]	Anzahl gesteuerter Achsen	6
S	±170 (Wand ±90)	180	-	-	Max. Traglast [kg]	7
L	+140/-100	180	-	-	Wiederholgenauigkeit [mm]	±0,15
U	+235/-62	180	-	-	Max. Arbeitsbereich R [mm]	1450
R	±200	360	19,6	0,6	Zulässige Temperatur [°C]	0 bis +40
B	±150	400	19,6	0,6	Zulässige Luftfeuchtigkeit [%]	20 - 80
T	±400	500	9,8	0,16	Gewicht des Roboters [kg]	265
					Mittlere Anschlußleistung [kVA]	2,5

YASKAWA Europe GmbH

Robotics Division  
Yaskawastraße 1  
85391 Allershausen

Tel. +49 (0) 8166 90-0  
robotics@yaskawa.eu.com  
www.yaskawa.eu.com

YR-MPX1950-C00  
A-07-2019, A-Nr.206179

Alle Maße in mm. Technische Änderungen vorbehalten.  
Maßstäbliche Daten können unter robotics@yaskawa.eu.com angefordert werden.